



一、功能

主动式倒车入位为辅助工作，该系统通过超声波传感器和声音警告来判断所驾驶的车辆到其他静止车辆或障碍物的距离，为驾驶员提供辅助支持，避免事故的发生。

二、组成

1. 摄像头。
2. 雷达系统：周围环境探测，倒车入位时转向自动调节。

三、分类

按智能化程度分：半自动泊车工作，自动泊车功能，全自动泊车功能。


四、半自动泊车：依赖驾驶员操作才能完成


1. 结构

(1) 停车辅助系统：被称为：驻车距离监控系统，利用车辆前、后端的超声波传感器，探测车辆前、后到障碍物距离，当距离低于某一数值时，就会发出声音警告。

(2) 电子机械助力转向系统：利用车辆前端两侧各有一个超声波传感器来探测停车位处侧面的区域。

2. 部件功能

(1)  开启汽车驻车辅助功能，按下开关后，开关上指示灯点亮。

(2)  开启汽车驻车转向辅助系统功能。

(3) 驻车转向辅助系统传感器：安装在车辆前端的左右两侧，用于驻车转向功能，一方面用于测量停车位，另一方面用于停车入位过程中监控车辆前端的侧面距离，传感器也用于计算转弯时行驶过的角度。



(4) 超声波传感器：在车辆前端和后端安装了四个，用于驻车距离监控功能，也用于驻车转向功能。

(5) 警告蜂鸣器：前、后端各安装一个，左侧辅助警告蜂鸣器用于驻车距离监控功能，当车辆前端或者后端距障碍物距离低于某一数值时蜂鸣器就报警。

3. 工作原理

当车辆准备靠边停车时，此时按下驻车转向辅助系统开关，同事在仪表内多功能会显示出来，车速需降到每小时 30 公里以下，车辆与侧面距离要求控制范围在 0.5-1.5 米之间，车辆通过侧面超声波传感器检测车位是否足够大，如检测合适就会在显示屏上显示出来，提醒司机，此时可以停车入位，驾驶员在静止状态时挂入倒档，驾驶员控制油门和刹车以及档位，掌握车速就可以了，松开方向盘，驻车转向辅助系统就会自动完成。